

**ФАКТОРИЗОВАННЫЕ РЕГИОНАЛЬНО-АДДИТИВНЫЕ СХЕМЫ
ДЛЯ ЗАДАЧ КОНВЕКЦИИ/ДИФФУЗИИ**

© 1996 г. Академик А. А. Самарский, П. Н. Вабищевич

Поступило 08.09.95 г.

Задачи для несамосопряженных нестационарных параболических уравнений – задачи конвекции/диффузии имеют большое прикладное значение. При применении методов декомпозиции [1–4] для нестационарных задач возможны два подхода. Первый класс методов связан с использованием стандартных неявных схем по времени. Для решения соответствующих дискретных эллиптических задач на каждом временном слое привлекаются итерационные методы декомпозиции в различных вариантах. Второй класс методов связан с построением безытерационных методов декомпозиции области при решении нестационарных задач (см., например, [5–7]). Построены различные варианты схем декомпозиции области типа разностных схем переменных направлений, локально-одномерных схем для параболических задач с самосопряженным эллиптическим оператором.

В данной работе обсуждаются проблемы применения методов декомпозиции для более общих эволюционных задач с несамосопряженными операторами. Для модельной задачи конвекции/диффузии строятся факторизованные схемы, безусловная устойчивость и сходимость которых устанавливаются. Для задач с минимальным наложением подобластей получена оценка для погрешности приближенного решения типа $O(\tau|h|^{-1/2})$, где τ, h – шаги сетки по времени и пространству соответственно.

1. В двумерной области Ω ищется решение параболического уравнения, которое для несжимаемой среды запишем в виде

$$\frac{\partial u}{\partial t} + \frac{1}{2} \sum_{\alpha=1}^2 v_{\alpha} \frac{\partial u}{\partial x_{\alpha}} + \frac{1}{2} \sum_{\alpha=1}^2 \frac{\partial (v_{\alpha} u)}{\partial x_{\alpha}} - \sum_{\alpha=1}^2 \frac{\partial^2 u}{\partial x_{\alpha}^2} = 0, \quad (1)$$

$x \in \Omega, \quad t > 0.$

Дополним это уравнение граничными и начальными условиями

$$u(x, t) = 0, \quad x \in \partial\Omega, \quad t > 0, \quad (2)$$

$$u(x, 0) = u_0(x), \quad x \in \Omega. \quad (3)$$

В (1) функции $v_{\alpha}(x, t), \alpha = 1, 2$ (компоненты скорости) определяют конвективный перенос.

Будем считать для простоты, что в области Ω можно ввести согласованную равномерную по каждому направлению x_{α} сетку с постоянными шагами $h_{\alpha}, \alpha = 1, 2$. Обозначим: ω – множество внутренних узлов, а $\partial\omega$ – множество граничных узлов. Разностное решение задачи конвекции/диффузии на момент времени t обозначим $y(x, t), x \in \bar{\omega} = \omega \cup \partial\omega$. Построение разностных схем в более общих случаях проводится аналогично. Это замечание относится и к построению конечноэлементных аппроксимаций по пространству. Для того чтобы подчеркнуть это, мы используем операторную формулировку задачи.

2. Для построения разностных схем второго порядка аппроксимации по пространственным переменным для задачи конвекции/диффузии (1)–(3) используется обычный пятиточечный шаблон “крест”. Будем применять стандартные безиндексные обозначения теории разностных схем [8].

Поставим в соответствие задаче (1)–(3) следующую дифференциально-разностную задачу:

$$\frac{dy}{dt} + \frac{1}{2} \sum_{\alpha=1}^2 (b_{\alpha} y_{\bar{x}_{\alpha}} + (b_{\alpha} y)_{\bar{x}_{\alpha}}) + \Lambda y = 0, \quad x \in \omega,$$

$$y(x, t) = 0, \quad x \in \partial\omega, \quad t > 0, \quad (4)$$

$$y(x, 0) = u_0(x), \quad x \in \bar{\omega},$$

где Λ – двумерный разностный оператор Лапласа,

$$\Lambda y = - \sum_{\alpha=1}^2 y_{\bar{x}_{\alpha} x_{\alpha}}.$$

Для задач с достаточно гладкими коэффициентами можно ограничиться простейшими аппроксимациями конвективных слагаемых, для которых $b_{\alpha}(x, t) = v_{\alpha}(x, t), \alpha = 1, 2, x \in \omega, t \geq 0.$

Для сеточных функций, обращающихся в нуль на $\partial\omega$, определим гильбертово пространство H , скалярное произведение и норму в котором введем соотношениями

$$(y, v) = \sum_{x \in \omega} y v h_1 h_2, \quad \|y\| = (y, y)^{1/2}$$

Рассматривая дифференциально-разностную задачу в H , запишем ее в виде эволюционного уравнения

$$\frac{dy}{dt} + Ay = 0, \quad x \in \omega, \quad t > 0, \quad (5)$$

при заданном $y(x, 0)$, $x \in \omega$. Оператор A представляется в виде

$$A = V(\mathbf{b}) + \Lambda, \quad (6)$$

где $V(\mathbf{b})$ – сеточный оператор, соответствующий конвективному переносу. Принимая во внимание (4), имеем

$$V(\mathbf{b})y = \frac{1}{2} \sum_{\alpha=1}^2 ((b_{\alpha}y)_{x_{\alpha}}^0 + b_{\alpha}y_{x_{\alpha}}^0). \quad (7)$$

Для сеточных функций $y \in H$ и любых векторов \mathbf{b} имеем

$$V(\mathbf{b}) = -V^*(\mathbf{b}), \quad (8)$$

т.е. разностный оператор конвективного переноса в форме (7) является кососимметричным.

Для несамосопряженного оператора A выделим симметричную (S) и кососимметричную (K) части:

$$A = S + K, \quad (9)$$

где

$$S = \frac{1}{2}(A + A^*), \quad K = \frac{1}{2}(A - A^*).$$

Для задачи (5) с учетом (6), (8) и самосопряженности сеточного оператора Лапласа Λ [8] имеем

$$S = \Lambda, \quad K = V(\mathbf{b}). \quad (10)$$

Таким образом, в разностной задаче конвекции/диффузии (4) симметричная часть сеточного оператора соответствует диффузии, а кососимметричная – конвективному переносу.

3. Построим и исследуем на устойчивость простейшие разностные схемы для приближенного решения задачи (4), которые будут служить нам ориентиром в дальнейшем при рассмотрении

схем декомпозиции области. Обозначим через y_n разностное решение на момент времени $t_n = n\tau$, где $\tau > 0$ – шаг по времени. Запишем для уравнения (5), (9) двухслойную разностную схему с весами:

$$\frac{y_{n+1} - y_n}{\tau} + S(\sigma_1 y_{n+1} + (1 - \sigma_1) y_n) + K(\sigma_2 y_{n+1} + (1 - \sigma_2) y_n) = 0, \quad (11)$$

$$x \in \omega, \quad n = 0, 1, \dots$$

Рассмотрим класс схем (11), когда веса одинаковы:

$$\sigma_1 = \sigma_2 = \sigma. \quad (12)$$

Теорема 1 [8]. Разностная схема с весами (11), (12) устойчива в H при выполнении операторного неравенства

$$A + \tau \left(\sigma - \frac{1}{2} \right) A^* A \geq 0. \quad (13)$$

Очевидно, что неравенство (13) будет выполнено при $\sigma \geq 0.5$, т.е. в этом случае мы имеем абсолютно устойчивую разностную схему. При рассмотрении более общих задач (например, при использовании схем конечных элементов, граничных условий Неймана и т.д.) можно ориентироваться на достаточные условия устойчивости $\sigma \geq 0.5$.

При $\sigma < 0.5$ имеет место условная устойчивость схемы с весами (11), (12). Предположим, что справедлива оценка

$$\|Ay\|^2 \leq \Delta(Ay, y).$$

Тогда неравенство (13) будет выполнено при

$$\sigma \geq \frac{1}{2} - \frac{1}{\Delta\tau}$$

или

$$\tau \leq \tau_0 = \frac{1}{\Delta(0.5 - \sigma)}. \quad (14)$$

Для конкретизации условия (14) (постоянной Δ) привлекается следующее утверждение о подчиненности оператора конвективного переноса K оператору диффузионного переноса S .

Л е м м а. Для операторов K и S , определенных согласно (7), (10), имеет место неравенство

$$\|Ky\|^2 \leq M(Sy, y), \quad (15)$$

с постоянной

$$M = \frac{3}{2} \max_{\alpha} \|b_{\alpha}^2(x)\|_C + M_0 \left\| \sum_{\alpha=1}^2 (b_{\alpha}(x))_{x_{\alpha}}^0 \right\|_C^2,$$

$$M_0^{-1} = 9(l_1^{-2} + l_2^{-2}),$$

где

$$\|w(x)\|_C \equiv \max_{x \in \bar{\Omega}} |w(x)|.$$

Среди схем с весами (11) заслуживает отдельного рассмотрения схема, когда конвективные слагаемые берутся с предыдущего временного слоя, т.е.

$$\sigma_1 = \sigma, \quad \sigma_2 = 0. \quad (16)$$

Теорема 2. При $\sigma \geq 0.5$ явно-неявная разностная схема (11), (16) устойчива в H_S , а для решения верна априорная оценка

$$\|y_{n+1}\|_S \leq \left(1 + \frac{M}{4}\tau\right) \|y_n\|_S. \quad (17)$$

4. Будем считать, что область Ω состоит из двух отдельных подобластей: $\Omega = \Omega_1 \cup \Omega_2$. Каждая из этих подобластей может состоять из нескольких не связанных друг с другом подобластей, что предполагается при организации параллельных вычислений. Отдельные подобласти, вообще говоря, могут налегать друг на друга. Определим функции

$$\chi_\alpha(x) \begin{cases} > 0, & x \in \Omega_\alpha, \\ = 0, & x \notin \Omega_\alpha, \end{cases} \quad \alpha = 1, 2, \quad (18)$$

причем

$$\sum_{\alpha=1}^2 \chi_\alpha(x) = 1, \quad x \in \Omega. \quad (19)$$

При построении адаптивных вычислительных алгоритмов декомпозиции области типичной является ситуация с изменением отдельных подобластей (динамическая адаптация). В этом случае естественно предполагать, что $\Omega_\alpha = \Omega_\alpha(t)$, $\alpha = 1, 2$, и ориентироваться на разбиения типа (18), (19) с $\chi_\alpha = \chi_\alpha(x, t)$, $\alpha = 1, 2$.

В работе [7] выделены три основных способа построения операторов декомпозиции, которые связаны с различными обменными условиями на границах подобластей. При этом сходимость приближенного решения устанавливается в различных нормах. Среди общих подходов к построению операторов декомпозиции D_α отметим определение D_α , $\alpha = 1, 2$, в виде

$$D_\alpha = \chi_\alpha(x)A, \quad \alpha = 1, 2, \quad (20)$$

$$D_\alpha = A\chi_\alpha(x), \quad \alpha = 1, 2, \quad (21)$$

для которых

$$D_\alpha \neq D_\alpha^*, \quad \alpha = 1, 2.$$

Реализация схем декомпозиции области связана с использованием неявных схем в отдельных подобластях, т.е. с обращением операторов $(E + \sigma\tau D_\alpha)$,

где σ – весовой параметр. Для построения схемы декомпозиции используем комбинированный выбор операторов декомпозиции. Для первой подобласти зададим оператор декомпозиции в соответствии с (21), для второй – в соответствии с (20), более точно, определим

$$D_1 = A^*\chi_1(x), \quad D_2 = \chi_2(x)A. \quad (22)$$

Для приближенного решения уравнения (5) будем использовать факторизованную схему

$$(E + \sigma\tau D_1)(E + \sigma\tau D_2) \frac{y_{n+1} - y_n}{\tau} + Ay_n = 0, \quad (23)$$

$$n = 0, 1, \dots,$$

где, например,

$$D_\alpha = D_\alpha(t_n), \quad \alpha = 1, 2.$$

Помимо (22), (23), рассмотрим более удобную для реализации факторизованную схему (23) с

$$D_1 = S\chi_1(x), \quad D_2 = \chi_2(x)S. \quad (24)$$

Тем самым операторы декомпозиции строятся по самосопряженной части оператора A (по оператору диффузии).

Теорема 3. Факторизованные разностные схемы (22), (23) и (23), (24) безусловно устойчивы в H_S при $\sigma \geq 0.5$, а для разностного решения верна оценка (17), где M – постоянная из оценки (15).

На основании соответствующих оценок устойчивости по правой части доказывается оценка скорости сходимости рассматриваемых факторизованных схем.

Теорема 4. Для погрешности решения факторизованных разностных схем декомпозиции области (22), (23) и (23), (24) при $\sigma \geq 0.5$ справедливы оценки

$$\|z_{n+1}\|_S \leq M_0(\tau^v + \|\chi_1(x)\|_S\tau + |h|^2), \quad (25)$$

где $|h|^2 = h_1^2 + h_2^2$, $v = 1$ при $\sigma \neq 1/2$ и $v = 2$, если $\sigma = 1/2$, а постоянная M_0 не зависит от шагов сетки.

Тем самым точность схем декомпозиции зависит от ширины области налегания подобластей Ω_1 и Ω_2 – слагаемые с $\|\chi_1(x)\|_S$ в оценке (25). При построении разностных схем для параллельных компьютеров необходимо ориентироваться на декомпозицию с минимальным наложением подобластей, когда минимальны обмены между отдельными элементарными машинами (процессорами). При минимальном наложении подобластей (ширина области налегания $O(|h|)$) для скорости сходимости из оценки (25) имеем $O(|h|^{-1/2}\tau + |h|^2)$. Подобная оценка относится к классу оптимальных для регионально-аддитивных разностных схем.

Работа выполнена при финансовой поддержке Российского фонда фундаментальных исследований (проект 93-012-801).

СПИСОК ЛИТЕРАТУРЫ

1. Domain decomposition methods in Science and Engineering / A. Quarteroni, J. Periaux, Ju. Kuznetsov, O.B. Widlund. Eds. Providence: AMS, 1994.
2. Агошков В.И. В сб.: Вычислительные процессы и системы. М.: Наука, 1991. В. 8. С. 4-51.
3. Quarteroni A. // Surv. on Math. for Industry. 1991. V. 1. P. 75-118.
4. Tallec P.Le // Computat. Mech. Adv. 1994. V. 1. P. 121-220.
5. Вабищевич П.Н. // ЖВМиМФ. 1989. Т. 29. С. 1822-1829.
6. Лаевский Ю.М. // ЖВМиМФ. 1992. Т. 32. С. 1744-1755.
7. Vabishchevich P.N. In: Advances in Numerical Methods and Applications. Singapore: World Scientific, 1994. P. 293-299.
8. Самарский А.А. Теория разностных схем. М.: Наука, 1989.