

В.А. ГАЛАКТИОНОВ, член-корреспондент АН СССР С.П. КУРДЮМОВ,
академик А.А. САМАРСКИЙ

О СТРУКТУРЕ ПРЕДЕЛЬНЫХ РАСПРЕДЕЛЕНИЙ
НЕОГРАНИЧЕННЫХ РЕШЕНИЙ
КВАЗИЛИНЕЙНЫХ ПАРАБОЛИЧЕСКИХ УРАВНЕНИЙ

В работе излагается один достаточно общий метод вывода асимптотических оценок снизу существенно нестационарных (неограниченных) решений нелинейных краевых задач для уравнений и систем параболического типа. По своему содержанию данный подход тесно связан с методом стационарных состояний (см. [1, 2], а также [3, гл. IV, VII]) и основан на использовании некоторых общих свойств однопараметрического семейства верхних стационарных состояний, отвечающего каждой конкретной задаче. Изложение ведется на примере трех нелинейных параболических задач, подробный анализ которых в принципе позволяет дать формулировку результата применения данного метода к определенным классам нелинейных эволюционных параболических уравнений общего вида. В дальнейшем мы не будем касаться некоторых хорошо известных и традиционных вопросов теории неограниченных решений нелинейных уравнений математической физики, в частности условий возникновения таких решений, существующих на ограниченном интервале изменений времени. Проблематика и приложения этой теории отражены в [3] и сборнике [4], где также приведен довольно полный список литературы.

1. Задача Коши для квазилинейного параболического уравнения. Пусть $u = u(t, x) \geq 0$ — решение уравнения

$$(1) \quad u_t = A(u) \equiv \nabla \cdot ((1 + |\nabla u|^2)^{\sigma} \nabla u) + u^{\beta}, \quad t > 0, \quad x \in \mathbb{R}^N,$$

$\sigma > 0$, $\beta > 1$ — постоянные, $\nabla \equiv \text{grad}_x$, с начальной функцией $u(0, x) = u_0(x) \geq 0$ в \mathbb{R}^N , $\sup u_0 < +\infty$, $u_0 \in C(\mathbb{R}^N)$.

Уравнение (1) — одна из распространенных простейших моделей горения сплошной нелинейной среды. Поскольку (1) — равномерно параболическое уравнение, задача Коши имеет единственное неотрицательное локальное классическое решение [5, гл. V]. Мы будем считать выполненными следующие условия:

(A₁) $u(t, x)$ — неограниченное решение в $(0, T_0) \times \mathbb{R}^N$, $T_0 \in \mathbb{R}_+^1$ — время существования решения, т.е. u определено и равномерно ограничено в $Q_T = (0, T) \times \mathbb{R}^N$ для любого $T \in (0, T_0)$ и

$$(2) \quad \overline{\lim}_{t \rightarrow T_0^-} \sup_{x \in \mathbb{R}^N} u(t, x) = +\infty.$$

(A₂) $x = 0$ — "точка сингулярности" решения, т.е.

$$(3) \quad \overline{\lim}_{t \rightarrow T_0^-} u(t, 0) = +\infty.$$

Одна из главных проблем теории неограниченных решений состоит в исследовании пространственной структуры предельных распределений в \mathbb{R}^N :

$$(3') \quad u(T_0^-, x) = \overline{\lim}_{t \rightarrow T_0^-} u(t, x), \quad \bar{u}(T_0^-, x) = \underline{\lim}_{t \rightarrow T_0^-} u(t, x).$$

В частности, принципиальным является вопрос об условиях локализации решения: область $\omega_L = \{x \in \mathbb{R}^N \mid \bar{u}(T_0^-, x) = +\infty\}$ ограничена. В том случае, когда $x = 0$ — единственная точка сингулярности (LS-режим с обострением), возникает вопрос

о поведении $\underline{u}(T_0^-, x)$ и $\bar{u}(T_0^-, x)$ вблизи $x=0$. Ниже получена оценка $u(t, x)$ снизу вблизи $t=T_0, x=0$.

Теорема 1. Пусть выполняются условия A_1, A_2 и $\beta > \sigma + 1$ в (1). Тогда существует такое $\epsilon_0 > 0$, что для всех $\epsilon \in (0, \epsilon_0]$ найдется точка $(t_0, x_0) \in (0, T_0) \times \times S_\epsilon, S_\epsilon = \{ |x| = \epsilon \}$, в которой

$$(4) \quad u(t_0, x_0) > L(x_0) \equiv A_0 |x_0|^{-(\sigma+2)/(\beta-(\sigma+1))},$$

$$A_0 = [\beta - (\sigma + 1)] [(\sigma + 2)^{\sigma+1} \beta^{-\beta} N]^{1/(\beta-(\sigma+1))}.$$

Если $u(t, x)$ не убывает по t в $(0, T_0) \times \mathbb{R}^N$ (см. [3, гл. V]), то $\underline{u}(T_0^-, x_0) > L(x_0)$. Если к тому же $u_0 = u_0(|x|)$ и, следовательно, $u = u(t, |x|)$, то неравенство $\underline{u}(T_0^-, x) > L(x)$ справедливо всюду в $B_{\epsilon_0} \setminus \{0\}, B_{\epsilon_0} = \{ |x| < \epsilon_0 \}$.

Доказательство. Рассмотрим следующее однопараметрическое семейство верхних стационарных состояний $\{U_\lambda, \lambda > 0\}$:

$$(5) \quad U_\lambda(x) = \lambda [1 - a_0^{(\sigma+2)/(\sigma+1)} \lambda^{(\beta-(\sigma+1))/(\sigma+1)} |x|^{(\sigma+2)/(\sigma+1)}]_+,$$

$$a_0 = \left(\frac{\sigma+1}{\sigma+2} \right)^{(\sigma+1)/(\sigma+2)} N^{-1/(\sigma+2)}.$$

Здесь $[z]_+ = \max\{0, z\}$. Без труда проверяется, что $A(U_\lambda) \leq 0$ всюду, где $U_\lambda > 0, x \neq 0$, т.е. U_λ — верхнее решение уравнения (1) в $\{x \in \mathbb{R}^N \mid U_\lambda(x) > 0\} \setminus \{0\}$. Тот факт, что при $x=0$ функции U_λ не имеют C^2 -гладкости, не является существенным для последующего сравнения $u(t, x)$ с U_λ . В дальнейших рассуждениях, так же как в [1, 3, 4, 6], принципиальное значение имеет структура огибающей к семейству (5):

$$(6) \quad L(x) \equiv \sup_{\lambda > 0} U_\lambda(x) = A_0 |x|^{-(\sigma+2)/(\beta-(\sigma+1))} \text{ в } \mathbb{R}^N \setminus \{0\}.$$

Именно она, как следует из (4), дает оценку снизу. Также принципиальным является тот факт, что при $\beta > \sigma + 1, \lambda > 0$ множества $\partial G_\lambda \equiv \{x \in \mathbb{R}^N \mid U_\lambda(x) = L(x)\} = \{|x| = a_1 \cdot \lambda^{-1/(\beta-(\sigma+1))}\}, a_1 > 0$ — постоянная, плотно заполняют окрестность точки сингулярности $x=0$, и области G_λ с границей ∂G_λ таковы, что $G_\lambda \rightarrow \{0\}$ при $\lambda \rightarrow +\infty$. Очевидно, что $L(x) > U_\lambda(x)$ в $G_\lambda \setminus \{0\}$.

Выберем $\epsilon_0 > 0$ из условия $L(x) \geq \sup u_0$ на S_{ϵ_0} , фиксируем произвольное $\epsilon \in (0, \epsilon_0]$ и определим $\lambda > 0$ так, чтобы $G_\lambda = B_\epsilon$ (это всегда можно сделать). Сопоставим теперь $u(t, x)$ и $U_\lambda(x)$ в $(0, T_0) \times B_\epsilon$. В силу выбора $\epsilon \in (0, \epsilon_0], u_0 \leq U_\lambda$ в \bar{B}_ϵ , и поэтому, как следует из условия A_2 , существует точка $(t_0, x_0) \in (0, T_0) \times S_\epsilon$ такая, что

$$(7) \quad u(t_0, x_0) > U_\lambda(x_0) = L(x_0).$$

В противном случае, если $u \leq U_\lambda$ на параболической границе области $(0, T_0) \times B_\epsilon$, то из обычной теоремы сравнения [7, с. 72] получаем, что $u \leq U_\lambda$ в $(0, T_0) \times B_\epsilon$, что противоречит (3). Из (6), (7) следует (4). По поводу доказательства двух других утверждений теоремы см. [3, гл. IV].

З а м е ч а н и е. В случае $1 < \beta < \sigma + 1$ тот же анализ семейства (6) приводит к выводу об отсутствии локализации в задаче Коши [8]. Для вывода оценки $\bar{u}(T_0^-, x)$ сверху при $\beta > \sigma + 1$, которая устанавливает локализацию решения, на наш взгляд, может быть применима техника, развитая в [9, 6] для уравнений другого класса.

2. Задача для уравнения теплопроводности с нелинейным краевым условием. Краевая задача

$$(8) \quad u_t = \Delta u \equiv \frac{1}{r} (ru_r)_r + u_{zz}, \quad t > 0, \quad x = (r, z) \in \Omega = \{r \geq 0, z > 0\};$$

$$(9) \quad -u_z|_{\partial\Omega} = I_* \exp(-r^2/r_*^2) + u^\alpha, \quad t > 0; \quad \partial\Omega = \{r \geq 0, z = 0\},$$

$$u(0, x) = 0 \text{ в } \Omega,$$

$I_* > 0, r_* > 0, \alpha > 1$ — постоянные, является модельной задачей лазерной термохимии [10, 11]. В [11] указаны условия, при которых $u(t, x) \geq 0$ — неограниченное решение в $(0, T_0) \times \Omega$, причем $x=0$ — заведомо точка сингулярности и $u_t \geq 0$ в $(0, T_0) \times \bar{\Omega}$ (см. также [12]). Поэтому здесь можно сразу сформулировать основной результат.

Теорема 2. Пусть $u(t, x)$ — неограниченное решение задачи (8), (9) в $(0, T_0) \times \Omega$. Существует такое $\epsilon_0 > 0$, что для любых $\epsilon \in (0, \epsilon_0]$ найдется точка $x_0 = (r_0, z_0) \in \partial D_\epsilon = \{r^2 + z = \epsilon\} \cap \bar{\Omega}$, что

$$(10) \quad u(T_0^-, x_0) \equiv \lim_{t \rightarrow T_0^-} u(t, x_0) > L(x_0) =$$

$$= (\alpha - 1) \alpha^{-\alpha/(\alpha-1)} (r_0^2 + z_0)^{-1/(\alpha-1)} - I_* (r_0^2 + z_0).$$

Доказательство проводится тем же способом с использованием следующего семейства гладких верхних стационарных состояний:

$$U_\lambda(x) = \lambda \left[1 - \left(\frac{I_* + \lambda^\alpha}{\lambda} \right) (r^2 + z) \right]_+, \quad x \in \bar{\Omega}; \quad \lambda > 0$$

(нетрудно проверить, что $\Delta U_\lambda \leq 0$ всюду, где $U_\lambda > 0$, и $-(U_\lambda)_z \geq I_* + U_\lambda^\alpha$ на $\partial\Omega \cap \{U_\lambda > 0\}$). Огибающая

$$L(x) \equiv \sup_{\lambda > 0} U_\lambda(x) < +\infty, \quad x \neq 0$$

определена в некоторой окрестности $x=0$, причем здесь $\{x \in \Omega \mid U_\lambda(x) = L(x)\} = \{r^2 + z = \alpha^{-1} \lambda^{1-\alpha}\} \cap \Omega$ и $U_\lambda(x) < L(x)$ в $G_\lambda \setminus \{0\}$, $G_\lambda = \{r^2 + z < \alpha^{-1} \lambda^{1-\alpha}\} \cap \Omega$.

Для доказательства теоремы при фиксированном достаточно малом $\epsilon > 0$ проводится сравнение $u(t, x)$ и $U_\lambda(x)$ в $(0, T_0) \times G_\lambda$, где величина λ определяется из соотношения $\epsilon = \alpha^{-1} \lambda^{1-\alpha}$.

З а м е ч а н и е. При $r_0 = 0$ оценка (10) имеет вид

$$u(T_0^-, x) > (\alpha - 1) \alpha^{-\alpha/(\alpha-1)} z_0^{-1/(\alpha-1)} - I_* z_0$$

и является оптимальной по характеру зависимости от z_0 при $z_0 \rightarrow 0$, что показывает сравнение с неограниченным автомодельным решением задачи (8), (9) $u_A = u_A(t, z) \equiv (T_0 - t)^{-1/2} (\alpha - 1) \theta_A (z / (T_0 - t))^{1/2}$, которое выписывается в явном виде.

3. Система квазилинейных уравнений. Ниже рассматривается задача Коши для параболической системы

$$(11) \quad u_t = B(u, v) \equiv \nabla \cdot ((1 + u) \nabla u) + v^q;$$

$$(12) \quad v_t = C(u, v) \equiv \nabla \cdot ((1 + |\nabla v|) \nabla v) + u^p, \quad t > 0, \quad x \in \mathbb{R}^N,$$

$p \geq 1, q \geq 1$ постоянные, $pq > 1$ (необходимое условие возникновения неограниченных решений, см. об этом в [3, гл. VII]); с начальными функциями $u = u_0(x) \geq 0$,

$v = v_0(x) \geq 0$ в \mathbb{R}^N при $t = 0$; $\sup(u_0 + v_0) < +\infty$; $u_0, v_0 \in C(\mathbb{R}^N)$. Систему (11), (12) можно рассматривать как модель горения нелинейной диссипативной двухкомпонентной среды. Задача Коши для равномерно параболических уравнений имеет единственное локальное классическое решение $u \geq 0, v \geq 0$ [5, гл. VII]. Будем считать выполненными следующие условия:

(H₁) $\{u, v\}$ — неограниченное решение в $(0, T_0) \times \mathbb{R}^N$:

$$\overline{\lim}_{t \rightarrow T_0^-} \sup_{x \in \mathbb{R}^N} [u(t, x) + v(t, x)] = +\infty.$$

(H₂) $x = 0$ — точка сингулярности: $\overline{\lim}_{t \rightarrow T_0^-} [u(t, 0) + v(t, 0)] = +\infty$.

Теорема 3. Пусть выполняются условия H₁, H₂ и $pq > 4$ в (11), (12). Тогда существует такое $\epsilon_0 > 0$, что для всех $\epsilon \in (0, \epsilon_0]$ найдется точка $(t_0, x_0) \in (0, T_0) \times S_\epsilon$, в которой выполняется хотя бы одно из двух неравенств:

$$(13) \quad u(t_0, x_0) > L_1(x_0) \equiv \frac{3^{1/2}}{2} (2a_0 |x_0|)^{-(3q+4)/(pq-4)},$$

$$(14) \quad v(t_0, x_0) > L_2(x_0) \equiv (1 - 2^{-3/2}) b_0 (2a_0 |x_0|)^{-2(p+3)/(pq-4)},$$

где $a_0 = [(2/3)^{2q} N^{-(q+2)}]^{1/(3q+4)}$, $b_0 = [(2/3)^4 N]^{1/(3q+4)}$.

Если $u(t, x), v(t, x)$ не убывают по $t \in (0, T_0) \times \mathbb{R}^N$, то либо $\underline{u}(T_0^-, x_0) > L_1(x_0)$, либо $\underline{v}(T_0^-, x_0) > L_2(x_0)$ (предельные распределения $\underline{u}, \underline{v}$ определяются в соответствии с (3')). Если к тому же $u = u(t, |x|)$ и $v = v(t, |x|)$, то для любого $x \in B_{\epsilon_0} \setminus \{0\}$ либо $\underline{u}(T_0^-, x) > L_1(x)$, либо $\underline{v}(T_0^-, x) > L_2(x)$.

Доказательство. Здесь используется следующее семейство верхних стационарных состояний $\{U_\lambda, V_\lambda, \lambda > 0\}$:

$$(15) \quad U_\lambda(x) = \lambda [1 - (a_0 \lambda^m |x|)^2]^{1/2},$$

$$V_\lambda(x) = b_0 \lambda^{2(p+3)/(3q+4)} [1 - (a_0 \lambda^m |x|)^{3/2}]^+,$$

где $m = (pq - 4)/(3q + 4) > 0$. При $pq > 4$ функции (15) строго положительны в $\{|x| < r_\lambda\}$, $r_\lambda = a_0^{-1} \lambda^{-m} \rightarrow 0$ при $\lambda \rightarrow +\infty$. Величина $\epsilon_0 > 0$ выбирается из условий $L_1 \geq \sup u_0, L_2 \geq \sup v_0$ на S_{ϵ_0} . Тогда если $\epsilon \in (0, \epsilon_0]$, то $u_0 \leq U_\lambda, v_0 \leq V_\lambda$ в \bar{B}_ϵ , где $\lambda > 0$ таково, что $\epsilon = r_\lambda/2$. Поэтому так же, как при доказательстве теоремы 1, получаем, что хотя бы одно из неравенств $u \leq U_\lambda, v \leq V_\lambda$ должно нарушиться на $(0, T_0) \times S_\epsilon$, иначе это приводит к противоречию с условием H₂. Поскольку $U_\lambda = L_1, V_\lambda = L_2$ на S_ϵ и $|x_0| = \epsilon$, откуда получаем (13) или (14). Монотонность решения по t и его симметричность относительно $x = 0$ учитываются так же, как, например, в [3, гл. IV].

З а м е ч а н и е. Как следует из (15), $m < 0$ при $pq < 4$ и неограниченное решение задачи Коши не является локализованным, см. об этом в [3, гл. VII]. Вопрос о доказательстве локализации при $pq > 4$ остается открытым. Результаты работы [13], единственного пока исследования в этом направлении, дают необходимую оценку решения сверху для системы "одинаковых" полулинейных уравнений.

1. Галактионов В.А. — ДАН, 1982, т. 264, № 5, с. 1035–1040. 2. Галактионов В.А., Курдюмов С.П., Самарский А.А. — ДАН, 1984, т. 278, № 6, с. 1296–1300. 3. Самарский А.А., Галактионов В.А., Курдюмов С.П., Михайлов А.П. Режимы с обострением в задачах для квазилинейных параболических уравнений. М.: Наука, 1987. 477 с. 4. Итоги науки и техники. Современные проблемы математики. Новейшие достижения. М.: ВИНТИ, 1986, т. 28. 314 с. 5. Ладженская О.А., Солонников В.А., Уральцева Н.Н. Линейные и квазилинейные уравнения параболического типа. М.: Наука, 1967. 736 с. 6. Галактионов В.А., Посашков С.А. — Дифференц. уравнения, 1987, т. 23, № 7, с. 1133–1143. 7. Фридман А. Уравнения с частными производными параболического типа. М.: Наука, 1968. 427 с. 8. Галактионов В.А. — ЖВМиМФ, 1983, т. 23, № 6, с. 1341–1354. 9. Friedman A., McLeod B. — Indiana Univ. Math. J., 1985, vol. 34, p. 425–447. 10. Бункин Ф.В., Кириченко Н.А., Лукьянчук Б.С. — УФН, 1982, т. 138, вып. 1, с. 45–94. 11. Бункин Ф.В., Галактионов В.А. и др. — ЖВМиМФ, 1988, т. 28, № 3. 12. Бункин Ф.В., Галактионов В.А. и др. — Дифференц. уравнения, 1985, т. 21, № 11, с. 1947–1958; № 12, с. 2097–2105. 13. Friedman A., Giga Y. — J. Faculty Sci. Univ. Tokyo. Sect. IA, 1987, vol. 34, p. 65–79.

УДК 517.933

МАТЕМАТИКА

В.В. КОЗЛОВ

О ПОЛИНОМИАЛЬНЫХ ИНТЕГРАЛАХ СИСТЕМЫ ВЗАИМОДЕЙСТВУЮЩИХ ЧАСТИЦ

(Представлено академиком С.П. Новиковым 22 I 1987)

1. Динамика взаимодействия трех одинаковых частиц на прямой описывается гамильтоновой системой с функцией Гамильтона

$$(1) \quad H = \frac{1}{2} (p_1^2 + p_2^2 + p_3^2) + f(q_1 - q_2) + f(q_2 - q_3) + f(q_3 - q_1).$$

Функция f — потенциал взаимодействия — предполагается четной. Кроме полной энергии H , сохраняется еще суммарный импульс $P = p_1 + p_2 + p_3$. Таким образом, задача о полной интегрируемости системы с гамильтонианом (1) сводится к вопросу о существовании дополнительного интеграла, коммутирующего с функцией P . Мозер и Калоджеро показали, что такой интеграл существует, если потенциал f является \mathcal{R} -функцией Вейерштрасса (либо ее вырожденными случаями x^{-2} , $\sin^{-2}x$, $\text{sh}^{-2}x$) [1, 2]. Более того, дополнительный интеграл можно указать в виде полинома третьей степени по импульсам с однозначными коэффициентами, инвариантного относительно перестановок пар канонических переменных p_s, q_s . В работе [3] доказано, что такой полиномиальный интеграл существует лишь для потенциалов Мозера—Калоджеро.

Мы будем рассматривать потенциалы, которые являются аналитическими периодическими функциями с периодом 2π . Примером может служить система трех точек на окружности, соединенных упругими пружинами. Основной результат заметки составляет

Теорема 1. Если $f \neq \text{const}$, то уравнения Гамильтона с гамильтонианом (1) не имеют интеграла в виде полинома по импульсам с однозначными и аналитическими на трехмерном торе $T^3 = \{q_1, q_2, q_3, \text{mod } 2\pi\}$ коэффициентами, который был бы независим от функций H и P .